

Thema: Fehlerfortpflanzung

Fragestellung: Wir haben eine Posteriorverteilung $\text{pdf}(X, Y | I)$ für die gesuchten Parameter X, Y berechnet.
Wie finden wir $\text{pdf}(Z | I)$, wobei $Z = h(X, Y)$?

Beispiel: Bei der Messung des Halleffekts haben wir die Steigung R_H der Hallgeraden bestimmt (lin. Regression)
Wie gross ist die Elektronendichte $n_s = \frac{1}{R_H e}$? Wie gross ist die Standardabweichung für n_s ?

1. Fall: Nur ein Parameter

Gegeben: $\text{pdf}(X | I) = f(x)$, gesucht $\text{pdf}(Z | I) = g(z)$, wobei $Z = h(X)$

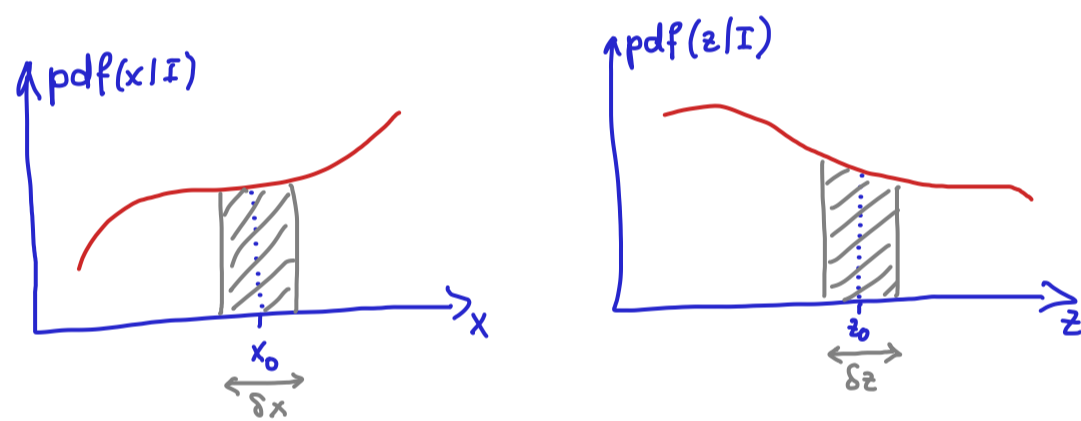
Jedem Wert x_0 entspricht ein korrespondierender Wert z_0 . Betrachten wir ein kleines Intervall $[x_0 - \frac{\delta x}{2}, x_0 + \frac{\delta x}{2}]$, dann ist die Wahrscheinlichkeit, dass x in diesem Intervall liegt, gegeben durch

$$\text{prob}(x_0 - \frac{\delta x}{2} \leq x \leq x_0 + \frac{\delta x}{2} | I) = \int_{x_0 - \frac{\delta x}{2}}^{x_0 + \frac{\delta x}{2}} dx \text{pdf}(x | I) \approx \text{pdf}(x_0 | I) \delta x$$

Entsprechend ist

$$\text{prob}(z_0 - \frac{\delta z}{2} \leq z \leq z_0 + \frac{\delta z}{2} | I) \approx \text{pdf}(z_0 | I) \delta z$$

Graphisch:



Wir fordern: $\text{pdf}(x | I) \delta x = \text{pdf}(z | I) \delta z \Rightarrow f(x) = g[h(x)] \times \left| \frac{dh(x)}{dx} \right|$

Das ist ein einfaches Beispiel einer Koordinatentransformation.

Beispiel: Gegeben sei die Gammaverteilung

$$\Gamma(x; \alpha, \beta) = \frac{1}{\Gamma(\alpha)\beta} \left(\frac{x}{\beta}\right)^{\alpha-1} e^{-x/\beta} \quad \text{für } x > 0$$

Wie lautet die Verteilung für $z = \frac{1}{x}$ für $z > 0$?

$$f(x) dx = \frac{1}{\Gamma(\alpha)\beta} \left(\frac{x}{\beta}\right)^{\alpha-1} e^{-x/\beta} dx = g(z) dz$$

$$g(z) = \frac{1}{\Gamma(\alpha)\beta} \left(\frac{1}{\beta z}\right)^{\alpha-1} e^{-1/\beta z} \times \left| -\frac{1}{z^2} \right| = \frac{1}{\Gamma(\alpha)\tilde{\beta}} \left(\frac{\tilde{\beta}}{z}\right)^{\alpha+1} e^{-\tilde{\beta}/z} \quad \text{mit } \tilde{\beta} := 1/\beta$$

Das ist die inverse Gammaverteilung $\text{inv}\Gamma(x; \alpha, \tilde{\beta})$.

2. Fall: M Parameter werden in M andere Parameter transformiert

$$\text{pdf}(x_1, x_2, \dots, x_M) \delta x_1 \delta x_2 \dots \delta x_M = \text{pdf}(z_1, z_2, \dots, z_M) \delta^M \text{Vol}(\{z_j\})$$

Hier ist $\delta^M \text{Vol}(\{z_j\})$ das infinitesimale Volumenelement, das die Abbildung des Hyperkubus $\delta x_1 \dots \delta x_M$ ist.

Man findet: $\text{pdf}(x_1, \dots, x_M) = \text{pdf}(z_1, \dots, z_M) \times \underbrace{\det \left(\frac{\partial(z_1, \dots, z_M)}{\partial(x_1, \dots, x_M)} \right)}_{\text{Determinante der Jacobi-Matrix}}$

Beispiel: Gegeben sei die zweidim. Normalverteilung

$$\text{pdf}(x,y) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left(-\frac{x^2+y^2}{2\sigma^2}\right)$$

Wie lautet die Verteilung in Polarkoordinaten (R, θ) ?

$$x = R \cos \theta, \quad y = R \sin \theta$$

$$\det\left(\frac{\partial(x,y)}{\partial(R,\theta)}\right) = \begin{vmatrix} \cos \theta & -R \sin \theta \\ \sin \theta & R \cos \theta \end{vmatrix} = R(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = R$$

$$\Rightarrow \text{pdf}(R,\theta) = \text{pdf}(x,y) \times R = \frac{R}{2\pi\sigma^2} \exp\left(-\frac{R^2}{2\sigma^2}\right)$$

3. Fall: wir transformieren von M auf $N < M$ Parameter:

→ transformiere zunächst von M auf M Parameter (siehe oben)

→ marginalisiere die überschüssigen Parameter

Beispiel: wie oben, $\text{pdf}(x,y)$ ist zweidim. Normalverteilung für die kartes. Koord. X, Y

Wie lautet die Verteilung für R ?

→ transformiere von $(X,Y) \rightarrow (R,\theta)$ (siehe oben)

→ marginalisiere θ :

$$\text{pdf}(R) = \int_0^{2\pi} \text{pdf}(R,\theta) d\theta = \frac{R}{\sigma^2} \exp\left(-\frac{R^2}{2\sigma^2}\right)$$

Mathematisch formale Prozedur:

Damit haben wir die zentralen Elemente der Fehlerfortpflanzung kennen gelernt: Koordinatentransformation und Marginalisierung, oder eine Kombination der beiden. Mathematisch formal lässt sich das folgendermassen ausdrücken:

$$\text{pdf}(z|I) = \int dx \int dy \text{pdf}(x,y,z|I) = \iint dx dy \text{pdf}(x,y|I) \text{pdf}(z|x,y) = \iint dx dy \text{pdf}(x,y|I) \delta(z-h(x,y)). \quad (*)$$

Das lässt sich leicht auf Verteilungen höherer Dimensionen verallgemeinern.

Beispiel: $Z = X + Y$ und $\text{pdf}(X,Y|I) = \underbrace{\text{pdf}(X|I)}_{f(x)} \underbrace{\text{pdf}(Y|I)}_{g(y)}$ seien gegeben. Dann ist

$$\text{pdf}(z|I) = \int dx \int dy \text{pdf}(x,y|I) \delta(z-x-y) = \int dx \int dy f(x)g(y) \delta(z-x-y) = \int dx f(x)g(z-x)$$

Die Verteilung für die Summe zweier Parameter ist demnach die Faltung der beiden Verteilungen.

Nehmen wir im Speziellen an, dass $f(x)$ und $g(y)$ Normalverteilungen

$f(x) = \mathcal{N}(x; x_0, \sigma_x)$ und $\mathcal{N}(y; y_0, \sigma_y)$ sind, dann ist

$$\text{pdf}(z=x+y|I) = \mathcal{N}(z; x_0+y_0, \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}),$$

d.h. die Mittelwerte addieren sich: $z_0 = x_0 + y_0$ und die Fehler addieren sich quadratisch:

$$\sigma_z^2 = \sigma_x^2 + \sigma_y^2.$$

Eine nützliche Näherung

Betrachten wir Gl. (*) unter dem Aspekt, dass wir Mittelwert und Standardabweichung von Z ausrechnen wollen.

Sei $\text{pdf}(X,Y|I) = f(x,y)$ mit scharfem Maximum bei (x_0, y_0) und $z = h(x,y)$.

Das scharfe Maximum erlaubt uns eine Entwicklung von $\ln f(x,y)$ um (x_0, y_0) so dass in guter Näherung gilt:

$$\ln f(x,y) \approx \ln f(x_0, y_0) - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} H \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad (\text{siehe Näherung von Laplace})$$

Die Matrix H ist die Hesse-Matrix der zweiten Ableitungen von $-\ln f(x,y)$ ausgewertet bei (x_0, y_0) .

In dieser Näherung ist $f(x,y)$ gaußförmig (in 2 Dimensionen), so dass

$$\langle x \rangle = x_0 \quad \text{und} \quad \langle y \rangle = y_0$$

$$\langle (x-x_0)^2 \rangle = \sigma_x^2 = \text{Var}(x)$$

$$\langle (y-y_0)^2 \rangle = \sigma_y^2 = \text{Var}(y)$$

$$\langle (x-x_0)(y-y_0) \rangle = \sigma_x \sigma_y \rho \equiv \text{cov}(x,y) \quad \text{"Kovarianz von } x \text{ und } y \text{"}$$

Ebenso entwickeln wir

$$h(x,y) \approx h(x_0, y_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} (x-x_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} (y-y_0)$$

Damit ist

$$\begin{aligned} \langle z \rangle &= \int dz z \int dx dy f(x,y) \delta(z-h(x,y)) \\ &= \int dx dy h(x,y) f(x,y) \approx \iint dx dy \left[h(x_0, y_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} (x-x_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} (y-y_0) \right] f(x,y) \\ &\approx h(x_0, y_0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle z^2 \rangle &\approx \iint dx dy \left[h(x_0, y_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} (x-x_0) + \left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} (y-y_0) \right]^2 f(x,y) \\ &\approx h^2(x_0, y_0) + \left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right)^2 \langle (x-x_0)^2 \rangle + 2 \left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right) \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right) \langle (x-x_0)(y-y_0) \rangle + \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right)^2 \langle (y-y_0)^2 \rangle \end{aligned}$$

$$\langle (z - \langle z \rangle)^2 \rangle = \langle z^2 \rangle - \langle z \rangle^2 = \left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right)^2 \sigma_x^2 + 2 \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right) \left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right) \text{cov}(x,y) + \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right)^2 \sigma_y^2$$

$$\Rightarrow \sigma_z = \sqrt{\left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right)^2 \sigma_x^2 + 2 \left(\left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{x_0} \right) \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right) \text{cov}(x,y) + \left(\left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{y_0} \right)^2 \sigma_y^2}$$

Gauß'sche Fehlerfortpflanzung

Beispiele:

$$1. \quad z = h(x,y) = x \pm y \Rightarrow \sigma_z = \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} \quad (\text{siehe oben})$$

$$\begin{aligned} 2. \quad z = h(x,y) = xy &\Rightarrow \sigma_z = \sqrt{y_0^2 \sigma_x^2 + 2x_0 y_0 \text{cov}(x,y) + x_0^2 \sigma_y^2} \\ &\Rightarrow \frac{\sigma_z}{z_0} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x}{x_0} \right)^2 + 2 \frac{\text{cov}(x,y)}{x_0 y_0} + \left(\frac{\sigma_y}{y_0} \right)^2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3. \quad z = h(x,y) = \frac{x}{y} &\Rightarrow \sigma_z = \sqrt{\frac{\sigma_x^2}{y_0^2} - 2 \frac{x_0}{y_0^3} \text{cov}(x,y) + \frac{x_0^2}{y_0^4} \sigma_y^2} \\ &\Rightarrow \frac{\sigma_z}{z_0} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x}{x_0} \right)^2 - 2 \frac{\text{cov}(x,y)}{x_0 y_0} + \left(\frac{\sigma_y}{y_0} \right)^2} \end{aligned}$$